

İÇİNDEKİLER

1...UYARILAR.....	3
2...TEKNİK ÖZELLİKLER.....	3
3...624BLD'NİN YERLEŞİMİ VE BİLEŞENLERİ.....	3
3.1 Bileşenlerin tanımları.....	3
4...ELEKTRİK BAĞLANTILARI.....	4
4.1 J1 Terminal-paneli - Aksesuarlar (Şek. 2).....	4
4.2 Röle Fotosellerinin Ve Emniyet Aparatlarının "N.C." Kontak İle Bağlanması.....	5
4.3 Veriyolu Fotosellerinin Bağlantısı.....	5
4.4 J2. Terminal-Paneli - Motor, Flaşör Lambası Ve Fan (Şek. 2).....	6
4.5 J8.Konnektörü - Motor Kapasitörü (Şek. 2).....	6
4.6 J8.Konnektörü - Motor Kapasitörü (Şek. 2).....	6
4.7 J3,. J5. Hızlı Konnektörler - Sınırlama Anahtarlarının Açılması Ve Kapanması İçin (Şek. 2).....	6
4.8 6 Konnektörü - Devre Kesici Sensörü (Şek. 2).....	6
4.9 Ds1. Frekans Seçici (Şek. 1).....	6
4.10 J4 Konnektörü - Minidec, Dekoder Ve Rp İçin.....	6
5...PROGRAMLAMA.....	6
5.1 1. SEVİYE PROGRAMLAMA.....	6
5.2 Ön Ayarların Modifikasyonu.....	8
5.3 Kurulum ve BUS sistemi kontrolü.....	8
5.4 2. SEVİYE PROGRAMLAMA.....	9
5.5 Kurulum ve Veriyolu Sistemi Kontrolü.....	10
6...BAŞLATMA.....	11
6.1 Panel Ledlerinin Kontrolü.....	11
6.2 Veri Yolu Durumuna Bakış.....	11
7...OTOMATİK SİSTEMİN TESTİ.....	11
8...MASTER-SLAVE KONFIGÜRASYONLARI.....	12
9...3. SEVİYE PROGRAMLAMA.....	13
9.1 Fonksiyon mantığının özelleştirilmesi.....	15
10...DEĞERLERİN ÖN AYARI.....	15
11...NOTLAR.....	16
12...İÇİÇE GEÇME BAĞLANTISI.....	16
13...FONKSİYON MANTIK TABLOLARI.....	17

CE UYUMLULUK BEYANI

Üretici: FAAC S.p.A.
Adres: Via Calari, 10 - 40069 Zola Predosa BOLOGNA - ITALY
Beyan: 624BLD kontrol ünitesi

aşağıdaki EEC direktiflerinin güvenlik gerekliliklerine uygundur

2006/95/EC Düşük Voltaj Direktifi
2004/108/EC Elektromanyetik Uyumluluk Direktifi

Ek not:
Bu ürün tipik tek tip konfigürasyonda teste tabi tutulmuştur
(tüm ürünler FAAC S.p.A. tarafından üretilmiştir).

Bologna, 01 Ocak 2010

Müdür
A. Marcellan

KURULUMCUYA UYARILAR GENEL GÜVENLİK YÜKÜMLÜLÜKLERİ

- DİKKAT! Kişisel güvenliğinizi sağlamak için aşağıdaki yönergeleri dikkatle okuyun. Ürünün yanlış kurulumu ve kullanımını kişisel yaralanmalara sebep olabilir.**
- Ürünü kurmadan önce yönergeleri dikkatle okuyun.
- Paketleme malzemeleri (plastik, polistiren vb.) potansiyel bir tehlikedir ve çocuklardan uzak tutulması gerekir.
- İleride kullanmak üzere bu yönergeleri saklayın.
- Bu ürün yalnızca bu belgede belirtilen amaç için kullanılmak üzere tasarlanmış ve üretilmiştir. Burada açıkça ifade edilmeyen diğer kullanımları ürünün iyi durumunu/çalışmasını bozabilir ve/veya tehlike yaratabilir.
- FAAC Otomasyon sisteminin amacının dışında ve uygun olmayan kullanımları için sorumluluk kabul etmez.
- Ekipmanı patlayıcı bir atmosferde kurmayın: alev alabilir gaz veya dumanların varlığı güvenlik için ciddi bir tehlikedir.
- Mekanik yapı elemanları EN 12604 ve EN 12605 standartlarının gereklerine uygun olmalıdır.
Ulusal yasal gerekliliklere ilaveten, AB dışındaki ülkeler yeterli güvenlik seviyesini temin etmek için yukarıda belirtilen standartları takip etmelidir
- FAAC motorize edilecek kapatma elemanlarının yapısındaki teknik standartların incelenmesiyle ilgili eksiklikler ve kullanım sırasında oluşabilecek deformasyonlarla ilgili olarak sorumlu tutulamaz.
- Kurulum EN 12453 ve EN 12445 standartlarına uygun olarak gerçekleştirilmelidir. Otomasyon sisteminin güvenlik seviyesi C+D olmalıdır.
Ulusal yasal gerekliliklere ilaveten, AB dışındaki ülkeler yeterli güvenlik seviyesini temin etmek için yukarıda belirtilen standartları takip etmelidir
- Sistemde herhangi bir işlem gerçekleştirilmeden önce güç beslemesini kesin.
- Otomatik sistemin şebeke güç kaynağı, bağlantı açıklık mesafesi 3mm veya daha fazla olan bir tüm kutuplu anahtarla yapılmalıdır. Tüm kutuplu devre şalteri bulunan bir 6A termal şalterin kullanımı tavsiye edilmektedir.
- 0,03 A devreye girme eşikli bir diferansiyel anahtarını sistem girişine takıldığından emin olun.
- Topraklama sisteminin en son teknolojiye sahip olduğundan ve kapatma sisteminin metal parçalarına temas ettiğiinden emin olun.
- Otomatik sistemde tork kontrol tipli iç kırılma önleme güvenlik cihazı vardır. Bunun devreye girme eşiği 10. Maddede verilen Standartlarda belirtilen gerekliliklere göre kontrol edilmelidir.
- Güvenlik cihazları (EN 12978) çarpma, sıkışma ve kesme tehlikeleri gibi **mekanik hareketlerin** oluşturduğu tehlikelerden korur.
- Yukarıdaki 16. Maddede tarif edilen cihazlara ilaveten her bir kurulumda en az bir flaşör lamba (örn. FAAC IŞIĞI) ve bir uyarı işareti çerçeve yapısına uygun şekilde takılmalıdır.
- FAAC orijinal parçaları kullanılmazsa FAAC otomatik sistemin güvenliği ve etkin çalışmasıyla ilgili sorumlulukları kabul etmez.
- Bakım için yalnızca FAAC orijinal parçaları kullanın.
- Otomatik sistem bileşenlerini hiçbir şekilde modifiye etmeyin.
- Kurulumcu acil durumlarda sistemin manüel çalıştırılmasıyla ilgili bütün bilgileri sağlamalı ve ürünle birlikte verilen son kullanıcı uyarı yönergelerini teslim etmelidir.
- Çalışırken çocukları, yetişkinleri ve nesnelere üründen uzak tutun.
- Otomatik sistemin kasıtsız olarak çalıştırılmasını önlemek için uzaktan kumanda ve diğer pals jeneratörlerini çocuklardan uzak tutun.
- Transit is permitted only when the automated system is idle.
- Otomatik sistem son kullanıcı tarafından tamir edilemez ve ayarlanamaz: bu işlemler yalnızca kalifiye personel tarafından gerçekleştirilebilir.
- Bakım: en az altı ayda bir sistemin fonksiyonel kontrolü yapılmalıdır; bırakma ve güvenlik aygıtlarının iyi çalışmasına özellikle dikkat edin (öngörüldüğünde motorun itiş gücü dahil).
- Yönergelerde açıkça belirtilmeyen hiçbir şeyin yapılmasına izin verilmez.**

624 BLD KONTROL ÜNİTESİ

1. UYARILAR

Dikkat: Kontrol ünitesi üzerinde herhangi bir işlem yapmadan önce (bağlantılar, bakım), daima gücü kesin.

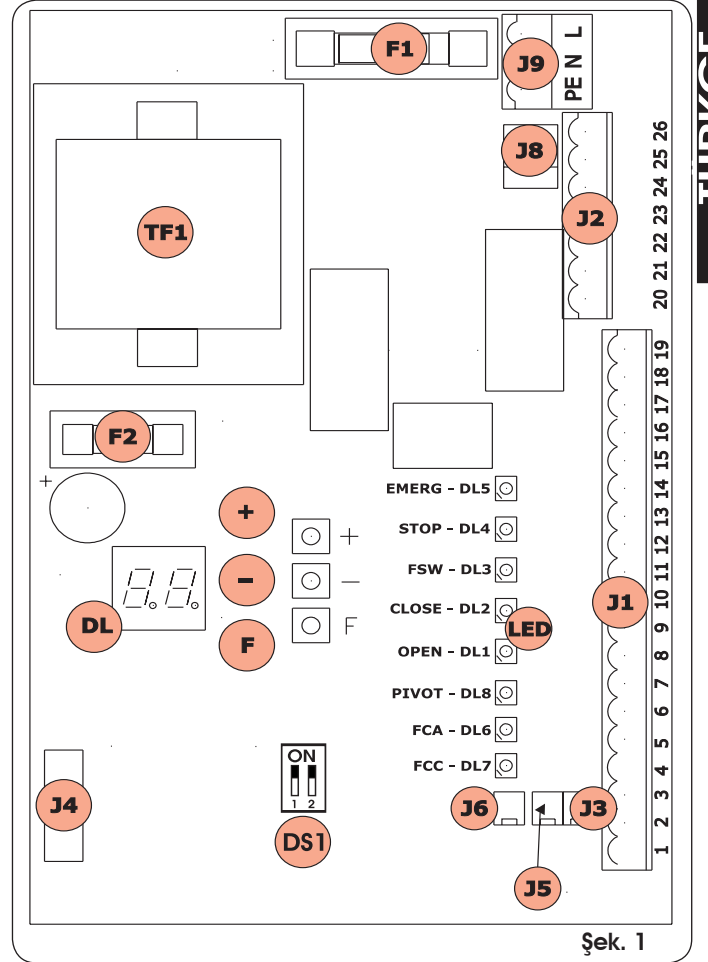
- Sistem girişine, yeterli çalışma eşliğine sahip bir diferansiyel termal kesici takın.
- Topraklama kablosunu ünitenin J9 konektörü üzerindeki terminale bağlayın (bkz. res. 2).
- Daima elektrik kablolarını kontrol ve emniyet kablolarından (düğme, alıcı, fotoseller, vs.) ayırın. Herhangi bir elektrik parazitinden kaçınmak için, ayrı kılıflar veya bir blendajlı kablo (blendaj topraklanmış şekilde) kullanın.

2. TEKNİK ÖZELLİKLER

Güç kaynağı voltajı*	230 V~ (+6% -10%) - 50/60 Hz or 115 V~ (+6% -10%) - 50/60 Hz
Çekilen güç	7 W
Motor maks. yükü	1000 W
Aksesuarlar için güç kaynağı	24 Vdc
Aksesuarların maks. akımı	500 mA
Çalışma ortamı sıcaklığı	20°C'den +55°C'ye
Koruma sigortaları *	F1 = F 10A - 250V F2 = T 0,8A - 250V or F1 = F 20A - 120V F2 = T 0,8A - 120V
Çalışma süresi	Programlanabilir (0-4 dakika arasında)
Duraklama süresi	Programlanabilir (0-4 dakika arasında)
Motor gücü	50 seviyede programlanabilir
Programlama	Daha esnek bir kullanım için 3 programlama seviyesi
Hızlı konektör	5-pinli Minideck panel, Dekoder, Alıcı RP/ RP2 için bağlantı
Programlanabilir çıkışlar	18 farklı fonksiyonda 4 programlanabilir çıkış
Özellikleri	Yavaşlamaların yönetimi, çok fonksiyonlu ekran, BUS teknolojisi ve ENTEGRE METALİK KÜTLE DETEKTÖRÜ

* Güç besleme voltajı ve sigortalar satın alınan versiyona bağlıdır.

3. 624BLD'NİN YERLEŞİMİ VE BİLEŞENLERİ

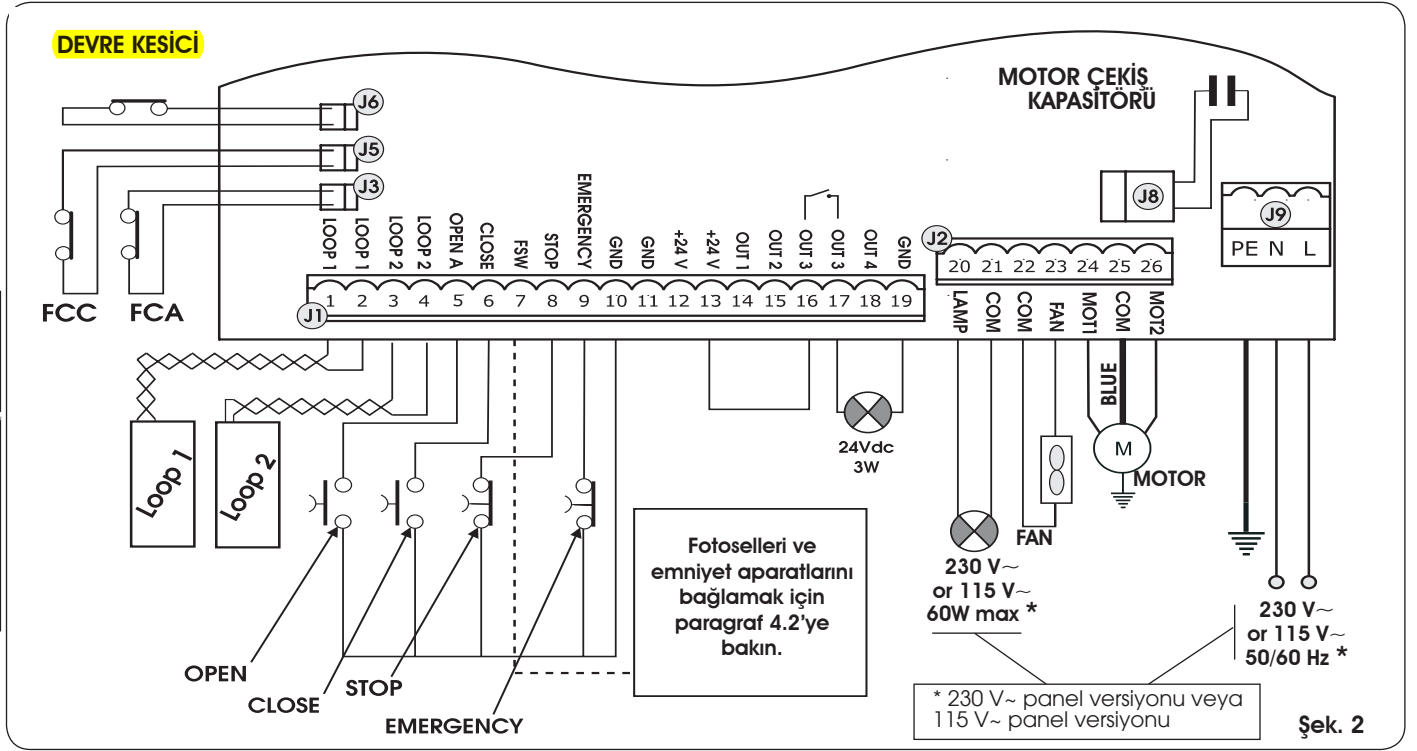


Şek. 1

3.1 BİLEŞENLERİN TANIMLARI

DL	SİNYALLER VE PROGRAMLAMA EKRANI
LED	GİRİŞ DURUMU KONTROL LED'leri
J1	DÜŞÜK VOLTAJ TERMINAL PANELİ
J2	MOTOR,FLAŞÖR LAMBA VE FAN BAĞLANTISI TERMINAL PANELİ
J3	AÇILMA SINIRLAMA ANAHTARI KONNEKTÖRÜ
J4	DEKODER MINIDECK / RP ALICISI İÇİN KONNEKTÖR
J5	KAPANMA SINIRLAMA ANAHTARI KONNEKTÖRÜ
J6	ÇUBUK FRENLEME SENSÖRÜ İÇİN KONNEKTÖR
J8	MOTOR ÇEKİŞ KAPASİTÖRÜ İÇİN KONNEKTÖR
J9	230 VAC GÜÇ KAYNAĞI İÇİN TERMINAL PANELİ
DS1	LOOP 1 ve LOOP 2 FREKANS SEÇİCİSİ
F1	MOTURLAR VE TRANSFORMATÖR BİRİNCİ SARGISI (F5A) SİGORTASI
F2	DÜŞÜK VOLTAJ VE AKSESUARLAR (T 800mA) İÇİN SİGORTA
F	PROGRAMLAMA TUŞU "F"
+	PROGRAMLAMA TUŞU "+"
-	PROGRAMLAMA TUŞU "-"
TF1	TRANSFORMATÖR

4. ELEKTRİK BAĞLANTILARI



Şek. 2

4.1. J1 TERMINAL-PANELİ - AKSESUARLAR (ŞEK. 2)

LOOP 1-Manyetik devre LOOP 1 (AÇIK - terminaller 1-2): AÇILMA fonksiyonunu aktive eder

LOOP 2 - Manyetik devre LOOP 2 (EMNİYET/KAPALI - terminaller 3-4): EMNİYET/KAPANMA fonksiyonunu aktive eder

AÇIK - "Açılma" Komutu (N.O. (Normalde Açık) - terminal 5): Bu, bir kontağı kapatarak bariyerin kapanmasını ve/veya açılmasını kumanda eden herhangi bir sinyal üreticini (örn.: basmalı buton) temsil eder.

KAPALI - "Kapanma" Komutu (N.O. (Normalde Açık) - terminal 6): Bu, bir kontağı kapatarak bariyerin kapanmasını kumanda eden herhangi bir sinyal üreticini (örn.: basmalı buton) temsil eder.

FSW - Kapanma emniyet-aparatları kontağı (N.C. (Normalde Kapalı) - terminal 7). Kapanma emniyet aparatlarının amacı kapanma sırasında tersine hareket ile bariyer hareket alanını korumaktır. Açılma döngüsü sırasında asla çalışmazlar. Kapanma Emniyet aparatları otomatik sistem açık durumdayken devreye girerse, kapanma hareketini önlerler.

⚠ Kapanma emniyet aparatları bağlanmazsa, FSW ve GND terminallerini köprü ile bağlayın (res. 6).

STOP - STOP kontağı (N.C. (Normalde Kapalı) - terminal 8): Bu, bir kontağı açarak otomatik sistemin hareketini durdurabilen herhangi bir aparatı (örn.: basmalı buton) temsil eder.

⚠ Durdurma emniyet aparatları bağlanmazsa, STOP ve GND terminallerini köprü ile bağlayın (Şek. 6).

EMERGENCY - ACİL DURUM kontağı (N.C. (Normalde Kapalı) - terminal 9): Acil durumda aktive edilerek, bariyeri açan ve kontak yenilenene kadar hareketi durduran herhangi bir anahtarı temsil eder.

⚠ Acil durum emniyet aparatları bağlanmazsa, EMERGENCY ve GND terminallerini köprü ile bağlayın (Şek. 6).

GND (terminaller 10-11-19) - Aksesuarları beslemek için negatif kontak

24 Vdc (terminaler 12-13)- Aksesuarları beslemek için pozitif kontak

⚠ Aksesuarların maks. Yüğü: 500. mA.. Güç çekme değerlerini hesaplamak için her bir aksesuarın talimatlarına bakınız.

OUT 1 - Çıkış 1 GND açık kolektör (terminal 14): Çıkış, 2. programlama seviyesinde açıklanan fonksiyonlardan birinde ayarlanabilir (bkz. böl. 5.2.). Varsayılan değer ARIZAEMNİYET' tir (FAILSAFE) Maksimum yük: **100 mA'lı 24Vdc**

OUT 2 - Çıkış 2 GND açık kolektör (terminal 15): Çıkış, 2. programlama seviyesinde açıklanan fonksiyonlardan birinde ayarlanabilir (bkz. böl. 5.2.). Varsayılan değer KAPALI koldur. Maksimum yük: **100 mA'lı 24Vdc**

OUT 3 - RELAY Çıkışı 3 (terminal 16-17): Çıkış, 2. programlama seviyesinde açıklanan fonksiyonlardan birinde ayarlanabilir (bkz. böl. 5.2.). Varsayılan ayar GÖSTERGE LAMBASI'dır (INDICATOR LIGHT); Maksimum yük: **500 mA'lı 24Vdc veya Vac**

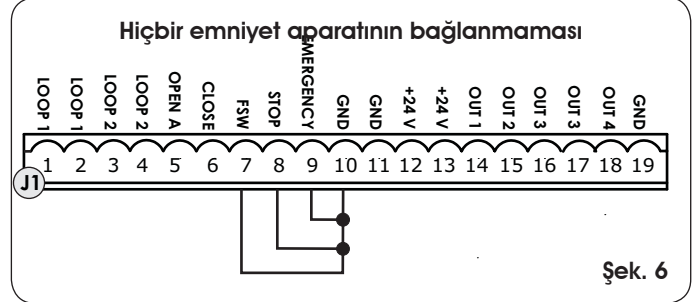
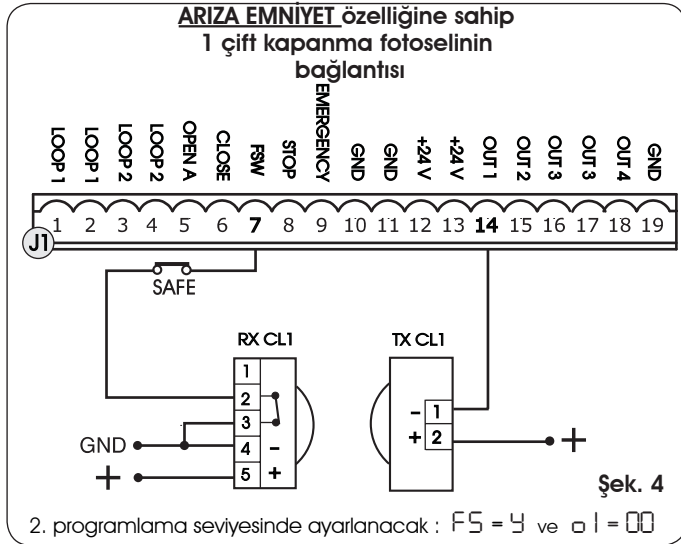
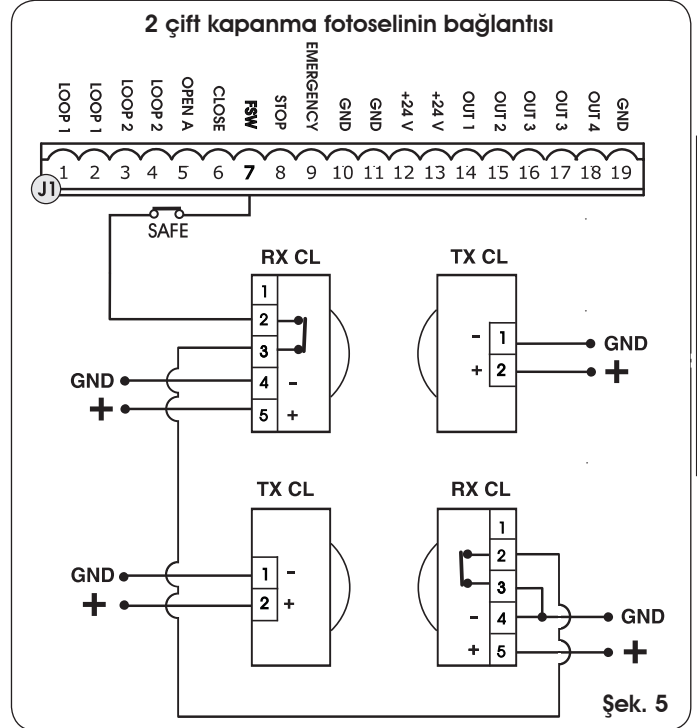
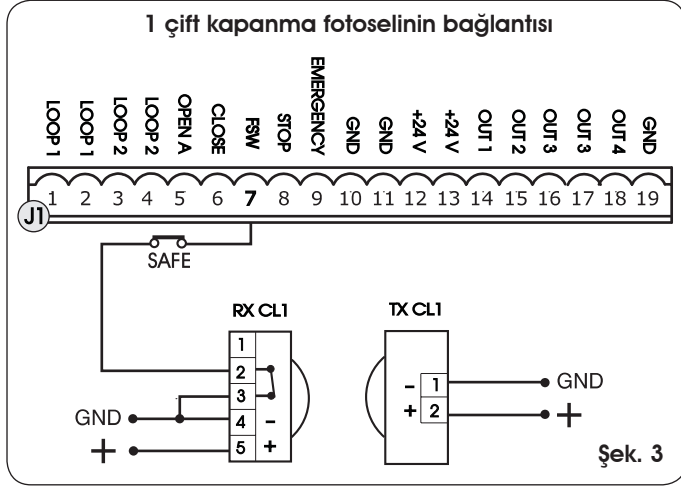
⚠ Sistemi doğru şekilde çalışmasını tehlikeye atmamak için, res. 2'de belirtilen indike gücü aşmayın

OUT 4 - Çıkış 4 açık kolektör +24Vdc (terminal 18): Çıkış, 2. programlama seviyesinde açıklanan fonksiyonlardan birinde ayarlanabilir (bkz. böl. 5.2.). TÜM ÖN AYARLAR için varsayılan değer VERİYOLU İLETİŞİM'i'dir (BUS COMMUNICATION) Maksimum yük: 100 mA'lı 24Vdc.

4.2.RÖLE FOTOSELLERİNİN VE EMNİYET APARATLARININ "N.C." KONTAK İLE BAĞLANMASI

624 BLD paneli, sadece bariyerin kapanma hareketi sırasında çalışan kapanma emniyet aparatlarının bağlantısını planlar ve bu nedenle kapanma alanını darbe tehlikesine karşı korumak için uygundur.

⚠ Eğer iki veya daha fazla sayıda emniyet aparatının (N.C. kontaklar) bağlanması gerekiyorsa, "EMNİYET" (SAFE) başlığı altındaki resimler 3, 4 ve 5'te gösterildiği şekilde birbirine seri olarak yerleştirin.



TURKÇE

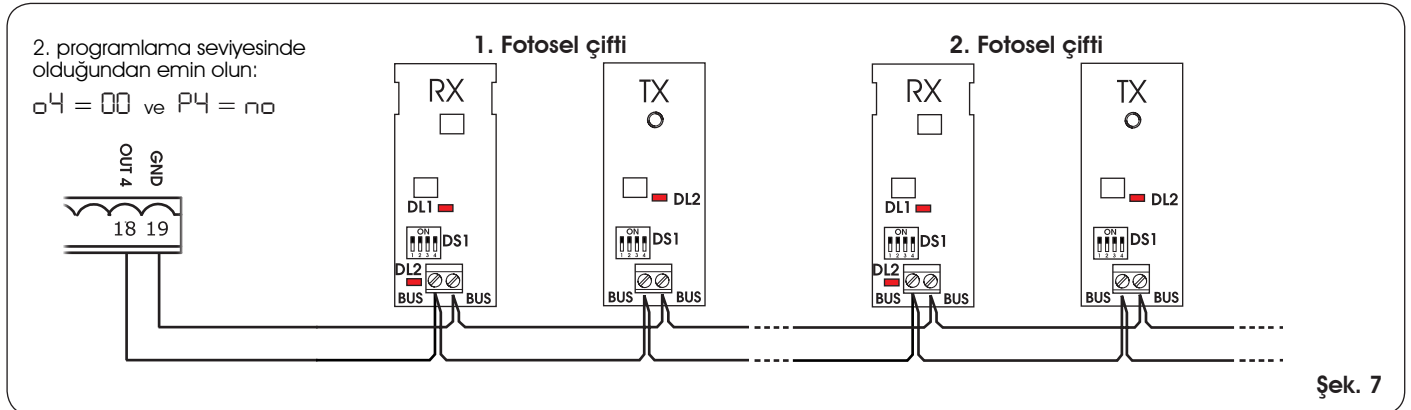
4.3.VERİYOLU FOTOSELLERİNİN BAĞLANTISI

BUS (veriyolu) teknolojisini kullanan fotoseller 624 BLD kontrol ünitesine, Res. 7'de gösterildiği gibi tek güç/iletişim hattı üzerinden TAMAMI PARALEL olacak şekilde bağlanır.

👉 BUS fotoselleri bağlantı polaritesine sahip değildir.

Panele en fazla 8 çift BUS fotoseli bağlanabilir. Fotoseller miktara göre aşağıdaki gruplara ayrılırlar:

- Kapatma fotoselleri çiftleri: Maks. 7
- AÇIK sinyali fotoselleri çiftleri: Maks. 1



BUS teknolojisine sahip fotoselleri yerleştirdikten sonra, her bir fotoselde bulunan DIP-ANAHTARLARI'nın kombinasyonu vasıtasıyla her bir çiftin adresini seçin.

⚠️ Aynı çiftin hem vericisinde hem de alıcısında seçilmiş olan AYNI DIP ANAHTARI ADRESİNİ ayarlayın.

👉 Aynı adreste iki veya daha fazla fotosel çifti olmadığından emin olun

👉 Hiçbir BUS aksesuarı kullanılmazsa, 18 ve 19. terminalleri boş bırakın.

Tablo 4'te BUS fotosellerinin vericisi ve alıcısı içinde bulunan dip-anahtarlarının programlanması gösterilmektedir.

Tab. 4 - BUS fotoselleri ÇİFTLERİNİN adresi

Dip1	Dip2	Dip3	Dip4	Çift No	Tip
AÇIK	KAPALI	KAPALI	KAPALI	1. Çift	Kapanış Fotoselleri
AÇIK	KAPALI	KAPALI	AÇIK	2. Çift	
AÇIK	KAPALI	AÇIK	KAPALI	3. Çift	
AÇIK	KAPALI	AÇIK	AÇIK	4. Çift	
AÇIK	AÇIK	KAPALI	KAPALI	5. Çift	
AÇIK	AÇIK	KAPALI	AÇIK	6. Çift	
AÇIK	AÇIK	AÇIK	KAPALI	7. Çift	
AÇIK	AÇIK	AÇIK	AÇIK	Tekli Çift	AÇIK SİNYALİ

⚠️ Takılmış olan BUS aksesuarlarını devreye sokmak için, bölüm 5.3'te açıklandığı gibi dahili memorizasyon işlemi gerçekleştirin.

4.4. J2 TERMINAL-PANELİ - MOTOR, FLAŞÖR LAMBASI VE FAN (RES. 2)

M (COM-MOT1-MOT2): Motor Bağlantısı

LAMP (LAMP-COM): Flaşör lamba çıkışı

FAN (FAN-COM): Fan çıkışı

4.5. J8 KONNEKTÖRÜ - MOTOR KAPASİTÖRÜ (ŞEK. 2)

Motor itiş kapasitörünün bağlanması için Rapid konnektör.

4.6. J9 TERMINAL PANELİ - GÜÇ KAYNAĞI (RES. 2)

PE : Topraklama

N : Güç kaynağı 230 V~ or 115 V~(Nötr)

L : Güç kaynağı 230 V~ or 115 V~(Faz)

⚠️ Doğru çalışma için, panel sistemde bulunan topraklama kondüktörüne bağlanmalıdır. Sistemin girişine bir diferansiyel termal devre kesici takın.

4.7. J3, J5 HIZLI KONNEKTÖRLER - SINIRLAMA ANAHTARLARININ AÇILMASI VE KAPANMASI İÇİN (RES. 2)

Açılma (J3) ve kapanma (J5) sınırlama anahtarlarının bağlanması için hızlı bağlantı konnektörü.

4.8. J6 KONNEKTÖRÜ - DEVRE KESİCİ SENSÖRÜ (RES. 2)

Devre kesici sensörü (bulduğunda) bağlamak için hızlı bağlantı konnektörü. Sensör yoksa, verilen kısa devre kablo-sunu yerinde tutun.

4.9. DS1 FREKANS SEÇİCİ (RES. 1)

Aracın devre detektörlerinin HIGH (Yüksek) veya LOW (Düşük) çalışma frekansını ayarlamak için DIP ANAHTARI seçicisi kullanılır. Bkz. Bölüm 5.5

4.10. J4 KONNEKTÖRÜ - MINIDEC, DEKODER VE RP İÇİN

Minidec, Dekoder ve RP/RP2 Alıcılarının hızlı bağlantısı için kullanılır.

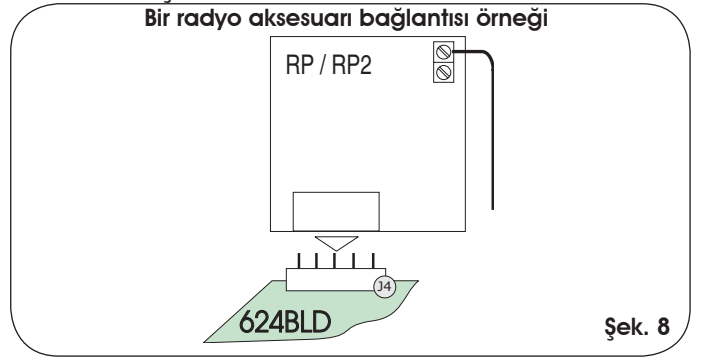
RP2 çift kanallı alıcı kullanıyorsanız, otomatik sistemlerin AÇIK ve KAPALI durumlarını çift kanallı radyo kontrolü ile direkt olarak kumanda edebilirsiniz.

Tek kanallı RP tip bir alıcı kullanıyorsanız, sadece AÇIK durum kumanda edilebilir.

Aksesuarı komponent tarafına, panelin içine doğru yönlendirilmiş olarak takın.

⚠️ Panelleri SADECE gücü kestikten sonra takıp çıkarın.

Bir radyo aksesuarı bağlantısı örneği



5. PROGRAMLAMA

Otomatik sistemin çalışmasını programlamak için, "PROGRAMMING" moduna gidilmelidir.

Programlama üç kısımdır: 1. SEVİYE, 2. SEVİYE ve 3. SEVİYE

👉 Programlama parametrelerinin modifikasyonu derhal yürürlüğe girerken, tanımlayıcı hafıza depolama sadece çıkış programlama ve uyarıcı programlama ve otomatik sistem durumu görünümüne geri dönüş üzerinde ortaya çıkar. Durumu görüntülemeye geri dönmeden önce cihazın gücünü keserseniz, yapılmış olan tüm modifikasyonlar kaybolacaktır.

👉 Eşzamanlı olarak F ve - tuşlarına basarak herhangi bir seviyede programlamanın herhangi bir noktasından durum görüntülemeye geri dönebilirsiniz.

5.1. 1. SEVİYE PROGRAMLAMA

1. SEVİYE PROGRAMLAMAYA erişmek için, F basmalı butonunu kullanın:

- Basarsanız (ve basılı tutarsanız), ekranda ilk fonksiyonun adı gösterilir.

- Basmalı butonu serbest bırakırsanız, ekranda + ve - tuşları ile değiştirilebilen fonksiyonun değeri gösterilir.

- F tuşuna tekrar basarsanız (ve basılı tutarsanız), ekranda bir sonraki fonksiyonun, vs. adı gösterilir.
- son fonksiyona ulaştığınızda, programlamadan çıkmak için F basmalı butonuna basın ve ekran girdi durumunu göstermeye kaldığı yerden devam eder.

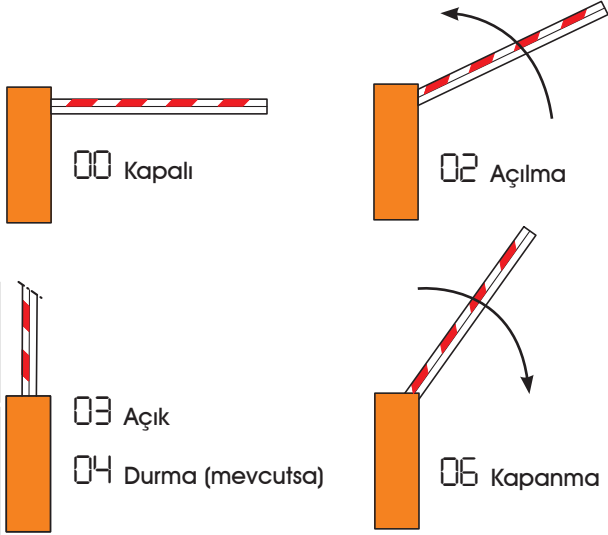
1. SEVİYE PROGRAMLAMA		
Ekran	Fonksiyon	Varsayılan
df	YÜKLEME PARAMETRELERİ: 00 Boş durum 01 Varsayılan FAAC yüklendi 02 Varsayılan FAAC İÇİN REZERVE 03 Varsayılan FAAC CITY yüklendi 04 Varsayılan FAAC CITY K yüklendi 05 Varsayılan J275 yüklendi 06 Varsayılan J275K yüklendi PROGRAMLAMADA HERHANGİ BİR DEĞİŞİKLİK YAPMAK İSTEMİYORSANIZ 00 OLARAK BIRAKIN. df parametresinin açıklaması için bkz. Sayfa 8 bölüm 5.2	00
bu	BUS AKSESUAR MENÜSÜ Bu parametrenin açıklaması için sayfa 8'de bölüm 5.3'e bakınız	
LO	FONKSİYON MANTIĞI: A Otomatik A1 Otomatik 1 E Yarı otomatik P Park etme PA Otomatik park etme Cn Condo CA Condo otomatik rb Faac-City (mantar bariyer mantığı) C Emniyet r Uzaktan Cu Özel	E
PA	Bu, sadece otomatik mantık seçildiğinde çalışır. 0 ile 59 san. arasında saniyelik adımlarla ayarlanabilir. Sonuç olarak, ekran dakikaları ve saniyenin onlar basamağını (bir nokta ile ayrılmış şekilde) gösterecek şekilde değişir ve saat maksimum 4.1 dakika değerine kadar 10 saniyelik aralıklarla ayarlanır. Örn. Eğer ekran 2,5 değerini gösterirse, duraklama zamanı 2 dakika 50 saniye olacaktır.	20
FO	GÜÇ: Motor gücünü ayarlar. 01 = minimum güç 50 = maksimum güç	50
L1	LOOP 1: Bu fonksiyon etkinleştirilirse, Devre girişine bağlı devre AÇIK fonksiyonuna sahip olacaktır. Y = Loop1 aktif no = Loop1 aktif değil Dikkat: Fonksiyon etkinleştirilmezse, loop 1 durumu buna rağmen çıkışların birinde bulunacaktır, uygun şekilde ayarlanmışsa (bkz. ikinci seviye programlama).	no

Ekran	Fonksiyon	
L2	LOOP 2: Bu fonksiyon etkinleştirilirse, Loop2 girişine bağlı loop EMNİYET/KAPANMA fonksiyonuna sahip olacaktır, yani, kapanma evresinde EMNİYETLI olarak çalışacak ve serbest durumda panele KAPANMA komutu verecektir. Y = loop2 etkin no = loop2 etkin değil Dikkat: Fonksiyon etkinleştirilmezse, uygun şekilde ayarlanmışsa loop2 durumu buna rağmen çıkışların birinde bulunacaktır,	no
H1	TAKVİYE LOOP 1 FONKSİYONU Y = Etkin no = Etkin değil Bu fonksiyon sayesinde, algılama anında hassasiyet seviyesini artırabilirsiniz. Araç loop'tan çıktığında, hassasiyet seçilen seviyeye geri döner. Bu sistem, çok yüksek araçların olması durumunda bunun yanı sıra römorklu traktörün geçişi sırasında algılama kontağını tutar.	no
H2	TAKVİYE LOOP 2 FONKSİYONU Y = Etkin no = Etkin değil Bkz. TAKVİYE LOOP1 fonksiyonu.	no
S1	HASSASİYET LOOP 1 Loop 1'in hassasiyetini düzenler. 01 = minimum 10 = maximum	05
S2	HASSASİYET LOOP 2 Loop 2'nin hassasiyetini düzenler: 01 = minimum 10 = maksimum	05
St	OTOMATİK SİSTEM DURUMU: Programlamadan, veri grubunu hafızaya almadan çıkın ve otomatik sistem durumu görünüşüne geri dönün. 00 <u>Kapalı</u> 01 <u>Açılma önceden yanıp sönme</u> 02 <u>Açılma</u> 03 <u>Açık</u> 04 <u>Duraklamada</u> 05 <u>Kapanma önceden yanıp sönme</u> 06 <u>Kapanma</u> 07 <u>Durduruldu kapanmaya hazır</u> 08 <u>Durduruldu açılmaya hazır</u> 09 <u>Acil durumda açılma</u> 10 <u>Kapanma emniyet aparatı çalışıyor</u>	



Otomatik sistem durum ekranı ST montaj/bakım işlemleri için görevlendirilmiş olan motor için, hareketler sırasında panelin gerçekleştirdiği mantıksal işlemleri ayırt etmede büyük öneme sahiptir. Örneğin, otomatik sistem KAPALI durumda olursa ekranda 00 gösterilmelidir. AÇ komutuna ulaşırken, ekran önceden yanıp sönme etkinse 01'e geçişecektir veya direkt olarak 02'ye (AÇILMA hareketi), oradan AÇIK pozisyonuna ulaşırken ekran 03'e geçişecektir.

Bariyerin kapalı konumundan başlayıp görüntülenen durum sırası örneği:



Sıralamada, 01 ve 05 durumları gösterilmez; bunlar sırasıyla açılma ve kapanmada önceden yanıp sönmeye karşılık gelir.

5.2. ÖN AYARLARIN MODİFİKASYONU

d F parametresinin modifikasyonu size **tüm programlama değerlerini** her seviyede önceden kaydedilmiş değerler ile değiştiren 6 farklı konfigürasyonu otomatik olarak yükleme imkanı verir.

Bu ihtimal 6 farklı kurulum tipiyle çalışması için 624 BLD'nin daha sonraki hızlı 'hassas ayarlamasına' yönelik uygun bir başlangıç noktasıdır.

6 ÖN AYAR seçilebilir:

- 01 FAAC bariyerler için varsayılan
- 02 FAAC İÇİN varsayılan REZERVE
- 03 FAAC CITY 275 H600 ve H800 aralığı için varsayılan
- 04 FAAC CITY 275 H700 K için varsayılan
- 05 J275 için varsayılan
- 06 J275K için varsayılan

6 ön ayardan birisinin değerlerini yüklemeyi gerçekleştirmek için, gereken ön ayarı (01 , 02 , 03, 04, 05, 06) seçin ve 1. seviye programlamadan çıkın.

ÖRNEK: 01 değerini seçmek ve 1. seviye programlamadan çıkmak, 1., 2. ve 3. seviye tablolarında "Varsayılan" sütununda bulunan tüm FAAC varsayılan değerleri yüklenir. 624 BLD bu nedenle bir bariyerin hareketi için yapılandırılır.



ÖN AYARIN YÜKLENMESİ, HERHANGİ BİR PROGRAMLAMA SEVİYESİNDE ÖNCE DEN YAPILMIŞ TÜM MODİFİKASYONLARI İPTAL EDER. HERHANGİ BİR ÖN AYARI YÜKLEMENİN İSTEMİYORSANIZ dF ADIMINI 00.'DA BIRAKIN

Diğerlerinden farklı şekilde dF adımı seçilmiş olan değeri saklamaz, ancak standart durum olarak 00'i gösterecek şekilde geri döndürür.

Bu nedenle hangi ön ayarın önceden ayarlandığını tespit etmek mümkün değildir.

Herhangi bir ön ayar yüklemek istemezseniz, DAİMA dF adımını 00 değerinde bırakın ve aşağıdaki programlama adımı ile devam edin.

Yapılmış olan tüm modifikasyonları silmemek için diğer adımları modifiye etmeden ÖNCE istenen varsayılan ayarı yüklediğinizden ve 1. seviye programlamadan çıktığınızdan emin olun.

Her bir ön ayarın spesifikasyonları hakkında daha fazla şey öğrenmek için, sayfa 15'teki bölüm 10'a bakın.

5.3. KURULUM ve BUS SİSTEMİ KONTROLÜ

Bir veya birden fazla BUS aksesuarı taktığınızda (bölüm 4.3'te açıklandığı gibi) bunlar panel üzerinde saklanmalıdır.

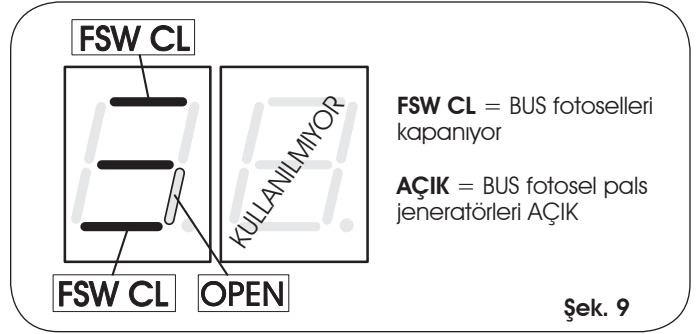
Saklama işlemi aşağıdaki şekilde gerçekleştirilir:

- bölüm 5.1'de açıklandığı gibi ilk programlama seviyesini girin.

- bu programlama adımında, programlama basmalı butonu F'i bırakın ve 1 saniyelik + butonuna basın.

Ekranda anlık olarak -- gösterilir ve ardından Şek. 10.'da gösterildiği gibi standart durumuna geri döner. Saklama prosedürü sona ermiştir.

bu programlama adımı ayrıca BUS teknolojisi aksesuarının durumunu görüntüleme fonksiyonuna da sahiptir. Şek. 9, ekran segmentleri ile girdiler arasındaki tam uzlaşmayı gösterir.



Şek. 9

Segment AÇIK = kapalı kontak

Segment OFF = açık kontak

Otomatik sistemin doğru şekilde çalışması için konfigürasyon Şek. 10'da gösterildiği gibi üç yatay segmenti YANIK olarak göstermelidir.



Şek. 10

Kapanma fotosellerinin etkinleşmesi durumunda, resim 11'de gösterildiği gibi üst ve alt segmentler kapanır, orta segment yanık kalır.



Şek. 11

SİNYAL ÜRETECİ AÇIK çiftinin etkinleşmesi durumunda, karşılık gelen dikey segment resim 12'de gösterildiği gibi çiftin etkinleşmesi anında yanar.



Şek. 12

Fotosellerin SİNYAL ÜRETECİ AÇIK çifti etkinleşirse uygulamanın açılması yönünde komut verir ve serbest bırakılana kadar kapanmasını önler.



Eğer sistemde herhangi bir BUS fotosel çifti yoksa, bu programlama adımı hala resim 10'daki ekranı gösterecektir.

BUS iletişim sistemi, yanlış bağlantıları veya BUS aksesuarlarının hatalı konfigürasyonunu bildirebilme özelliğine sahip kendi kendini arıza teşhis fonksiyonu kullanır.

BUS hattında resim 13'te gösterildiği gibi bir KISA DEVRE olduğunda ekranda cc sinyalinin YANIP SÖNDÜĞÜ görülür. Yapılmış olan bağlantıları (bölüm 4.3) kontrol edin.



Şek. 13

Eğer birden daha fazla fotosel çifti aynı adrese sahipse ekranda resim 14'te görüldüğü gibi Er mesajı YANIP SÖNER.



Şek. 14

İkinci durumda, takılmış olan tüm fotosellerdeki tüm adresleri bölüm 4.3'e bakarak kontrol edin.

5.4. 2. SEVİYE PROGRAMLAMA

2. SEVİYE PROGRAMLAMAYA erişmek için, F düğmesine basın ve düğmeyi basılı tutarken + düğmesine basın.
- + düğmesini bırakırsanız, ekranda ilk fonksiyonun adı gösterilir.
 - Eğer F basmalı butonunu da serbest bırakırsanız, ekranda + ve - tuşları ile değiştirilebilen fonksiyonun değeri gösterilir.
 - F tuşuna basarsanız (ve basılı tutarsanız), ekranda bir sonraki fonksiyonun adı gösterilir; serbest bırakırsanız, değer gösterilir ve + ve - tuşlarıyla değiştirilebilir.
 - son fonksiyona ulaştığınızda, programlamadan çıkmak için F basmalı butonuna basın ve ekran girdi durumunu göstermeye kaldığı yerden devam eder.

2. SEVİYE PROGRAMLAMA 		
Ekran	Fonksiyon	Varsayılan
bo	MAKSİMUM ÇEKİŞ TORKU: İlk hareket anında motor maksimum tork ile çalışır (tork regülasyonu ihmal edilirse). y = Aktif no = devre dışı	y
PF	ÖN YANIP SÖNME: Hareketin başlamasından 5 saniye önce flaşör lambasının devreye girmesine izin verir. no Devre dışı OC Her hareketin öncesinde PR Sadece duraklatmanın sonunda CL Kapanmadan önce	no
SC	YAVAŞ KAPANMA: Tüm kapanma aşamasını düşük hıza ayarlamak için. y = Aktif no = devre dışı	no
tr	SINIRLAMA ANAHTARLARININ ARDINDAN YAVAŞLAMA SÜRESİ: Açılma ve kapanma sınırlama anahtarlarının kullanılmasının ardından yavaşlama süresini (saniye cinsinden) ayarlamak için. 0 ile 10 san. arasında saniyelik adımlarla ayarlanabilir. 00 = yavaşlama devre dışı 10 = maksimum yavaşlama	03
t	ÇALIŞMA SÜRESİ (zaman aşımı): Değer, otomatik sistemin kapalı konumdan açık konuma ve açık konumdan kapalı konuma gelmesi için gereken süreden uzun olacak şekilde, 5- 10 saniye arasında ayarlanmalıdır. 0 ile 59 san. arasında saniyelik adımlarla ayarlanabilir. Sonuç olarak, ekran dakikaları ve saniyenin onlar basamağını (bir nokta ile ayrılmış şekilde) gösterecek şekilde değişir ve saat maksimum 4,1 dakika değerine kadar 10 saniyelik aralıklarla ayarlanır.	20

FS	ARIZA EMNİYETİ: Bu fonksiyon devreye sokulursa, kullanılan çıkış değerinden bağımsız olarak, herhangi bir otomatik sistem hareketinin öncesinde fotosellerin bir fonksiyon testi yapmasını mümkün kılar. Test başarısız olursa, otomatik sistem harekete başlamaz. y = Aktif no = Devre dışı	no
o1	ÇIKIŞ 1: Çıkış aşağıdaki fonksiyonların birine ayarlanabilir: 00 ARIZA EMNİYETİ 01 GÖSTERGE LAMBASI (açılmada ve duraklatmada yanar, kapanmada yanıp söner ve otomatik sistem kapatıldığında söner). 02 KIRIŞ AYDINLATMA (kol kapalıyken ve duraklatıldığında çıkış aktif, kol açıkken inaktif, hareket sırasında yanıp söner) 03 Kol KAPALI 04 Kol AÇIK veya DURAKLATILMIŞ, kapanma ön yanıp sönmeleri sırasında kapalı. 05 Kol AÇILMA HAREKETİ YAPIYOR, ön yanıp sönmeleri dahil. 06 Kol KAPANMA HAREKETİ YAPIYOR, ön yanıp sönmeleri dahil. 07 Kol HAREKETSİZ 08 Kol ACİL DURUM durumunda 09 LOOP 1 devrede 10 LOOP 2 devrede 11 624 SLAVE için AÇIK 12 624 SLAVE için KAPALI 13 Kol AYRILMIŞ 14 Mantar bariyer lambaları 15 Mantar bariyer sesli uyarısı 16 FCA devrede 17 FCC devrede 18 Kenetlenme	00
P1	ÇIKIŞ 1 POLARİTESİ: Çıkış polaritesi durumunu yapılandırmak için. EVET = N.C. polaritesi Hayır = N.O. polaritesi Not: Çıkış ARIZA EMNİYET (00) koduna ayarlıysa, varsayılan değer no da bırakın.	no
o2	ÇIKIŞ 2: Çıkış 1'e bakınız	03
P2	ÇIKIŞ 2 POLARİTESİ: Çıkış 1 polaritesine bakınız	no
o3	ÇIKIŞ 3: Çıkış 1'e bakınız1	01
P3	ÇIKIŞ 3 POLARİTESİ: Çıkış 1 polaritesine bakınız	no
o4	ÇIKIŞ 4 / BUS: 00'a ayarlıysa çıkış BUS teknolojisine sahip aksesuarlara tahsis edilmiştir. Açıklama için bkz. sayfa 5, bölüm 4.3. Bu çıkış, bu durumda hiçbir etkisi olmayan 11, 12, 18 fonksiyonları haricinde çıkışın konfigürasyonu ihtimalini elinde bulundurur.	00

P4	ÇIKIŞ4 POLARİTESİ: Çıkış polaritesi durumunu yapılandırmak için. N.C. = N.C. polarite NO = N.O. polaritesi (BUS için)	NO
AS	DESTEK TALEBİ (bir sonraki iki fonksiyona bağlı): Geri sayımın bitiminde etkinleştirilirse (sonraki "Loop programlama" altında yer alan iki fonksiyon ile birlikte ayarlanabilir), her 30 saniyede bir 4 saniyelik LAMP çıkışı devreye sokar (destek talebi). Programlı bakım işleminin ayarlanması için kullanışlıdır. Y = Etkin no = Devrediş	NO
nc	BİNLERCE LOOP PROGRAMLAMA: Sistem çalışma looplarının geri sayımını ayarlaması için, ayarlanabilir değer aralığı 0-99'dur (binlerce loop). Loop devam ederken görüntülenen değer, n C değeri ile etkileşime girerek sıfırlanır (99 n c azalma adımları bir nc azalmasına karşılık gelir) Fonksiyon n c ile birleşmiş halde kullanılabilir, sistemin kullanılmasını kontrol etmek ve "Destek talebinden" emin olmak için.	00
nc	YÜZ BİNLERCE LOOP PROGRAMLAMA: Sistem çalışma looplarının geri sayımını ayarlaması için, ayarlanabilir değer aralığı 0-99'dur (yüz binlerce loop). Loop devam ederken görüntülenen değer, n C değeri ile etkileşime girerek sıfırlanır (n c azalma adımları 99 nc azalmasına karşılık gelir). Fonksiyon n c ile birleşmiş halde kullanılabilir, sistemin kullanılmasını kontrol etmek ve "Destek talebinden" emin olmak için	01
h1	TUTMA LOOPU 1 Döngüde bulunma süresini ayarlamak için; Bu sürenin sonunda panel kendi kendini kalibre eder ve "loop free" (loopsuz) mesajını görüntüler (biri basamağının ondalık noktası KAPALI). Panelin açılması halinde, otomatik sıfırlama yapılır Y= 5 dakika . N = sonsuz	NO
h2	TUTMA LOOPU 2 Loop 2'de bulunma süresini ayarlamak için. Bu sürenin sonunda panel kendi kendini kalibre eder ve "loop free" (loopsuz) mesajını görüntüler (onlar basamağının ondalık noktası KAPALI). Panelin açılması halinde, otomatik sıfırlama yapılır. Y= 5 DAKIKA NO = INFINITE	NO
St	OTOMATİK SİSTEM DURUMU: Programlama, verinin hafıza saklamadan çıkan ve kapı durum ekranına dönün (bkz. paragraf 5.1.).	

5.5. ENTEGRE LOOP DETEKTÖRÜ İÇİN AYAR

624 BLD'de, araçların girişinin algılanması için dahili bir metalik kütle detektörü bulunur.

Özellikleri:

- detektörün elektronikleri ile devrenin elektronikleri arasında galvaniz ayırma
- devreye girmesinin hemen ardından sistemin otomatik olarak hızlanması
- frekans sapmalarının sürekli sıfırlanması
- loop indüktivitesinin duyarlılık bağımsızlığı
- loopların çalışma frekansının regülasyonu
- LED ekrana bağlı loop mesajı
- OUT, OUT 2, OUT 3 ve OUT 4 çıkışlarına gönderilebilen loop durumu

Bağlantı:

Loop dedektörlerini sayfa 4'teki resim 2'de gösterildiği gibi bağlayın.

- LOOP 1 için Terminaller 1-2 = açılma fonksiyonlu loop;

- LOOP 2 için Terminaller 3-4 = kapanma ve/veya kapanma emniyeti fonksiyonuna sahip.

Otomatik sistemdeki looplardan çıkan sinyallerin etkisi hakkında daha fazla bilgi için, lütfen bölüm 12'deki mantık tablolarına bakınız.

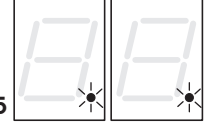
Bağlı looplardan fonksiyonunu etkin kılmak için, 1. programlama seviyesine girin ve L1 ve L2 adımlarını Y olarak ayarlayın.

Loop detektörünün çalışma durumu, sistem durumu görüntülendiğinde ekran üzerinde ondalık noktaların kullanılmasıyla gösterilir (adım St).

KALİBRASYON

Her ne zaman 624 BLD'nin paneline güç gelirse, ekranda otomatik sistem durumu görüntülenir ve entegre loop detektörü bağlanmış looplardan kalibre eder. Bu nedenle, 624 BLD'yi en az 5 saniyelik bir ayırarak bir kalibrasyon gerçekleştirin.

Kalibrasyon resim 15'te gösterildiği gibi ekranda iki noktanın yanıp sönmesiyle gösterilir.

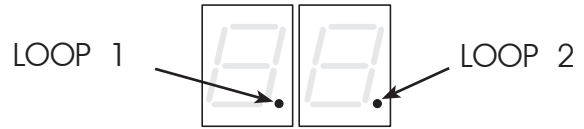


Şek. 15



Eğer manyetik looplardan biri veya her ikisi takılmazsa, bu durum panelin çalışmasında herhangi bir problem oluşturmaksızın loop detektörü sürekli olarak kalibrasyon yapar. Bu nedenle, otomatik sistemin durumunun görüntülenmesi sırasında ondalık noktalardan biri veya her ikisi sürekli olarak yanıp söner.

Kalibrasyonun başlamasının ardından, ondalık noktalar loop durumunu gösterir.



Nokta YANIK = Loop DEVREDE

Nokta SÖNÜK = Loop DEVRE DIŞI

Nokta YANIP SÖNÜYOR = Loop BAĞLI DEĞİL veya KALİBRE EDİLİYOR

DUYARLILIĞIN REGÜLASYONU

Duyarlılığın ayarlanması her bir kanal için, bir aracın detektörün ilgili çıkışı aktive etmesi gerektiği indüktivitenin varyasyonunu belirler.

Duyarlılığın regülasyonu S1 ve S2 parametrelerinin 1. programlama seviyesindeki yardımcılarıyla her bir kanal için ayrı ayrı gerçekleştirilir. Her iki detektör için ayrıca BOOST fonksiyonunu (Takviye) da etkinleştirebilirsiniz. Bkz. Bölüm 5.

DURMA SÜRESİNİN AYARLANMASI

Tutma süresi sayacı, döngüsünün devreye girmesiyle başlar. Bu süre sona erdiğinde, loop hala devredeyse, loop üzerinde bulunan metalik kütle artık döngüsünün devreye girmesini sağlamadığı yerlerde otomatik olarak yeni bir kalibrasyon gerçekleştirilir. Yeni kalibrasyon işleminin sonunda, loop "devreden çıkmış" olarak kabul edilir.

Tutma süresi 2. programlama seviyesinde h1 ve h2 parametrelerinin yardımıyla regüle edilebilir.

Bkz. Bölüm 5.4.

FREKANS REGÜLASYONU VE YENİ Dengeleme

Her bir detektör kanalının çalışma frekansı DS DIP-anahtar

yardımla iki aşamada düzenlenebilir (bkz. resim...).

DIP	AÇIK = Loop 1 Frekansı DÜŞÜK KAPALI = Loop 1 Frekansı YÜKSEK
DIP 2	AÇIK = Loop 2 frekansı DÜŞÜK KAPALI = Loop 2 frekansı YÜKSEK

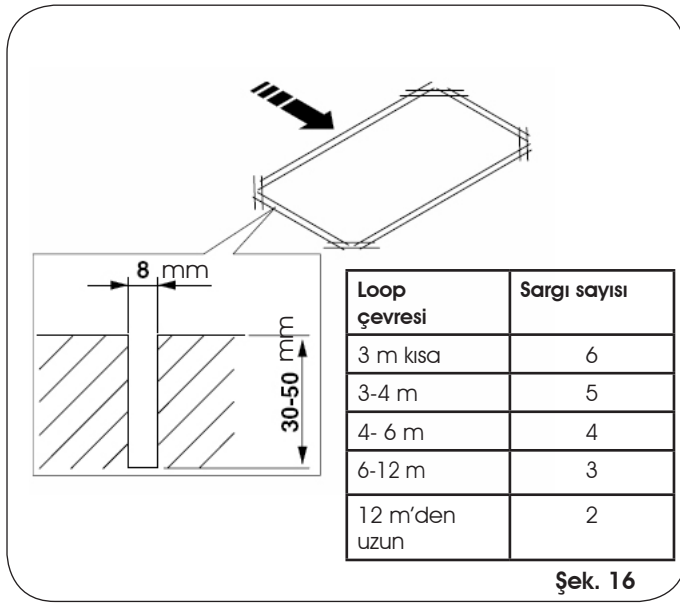
Bu DIP'lerden birinin değiştirilmesi halinde, yeni bir kalibrasyon işleminin yapılması önerilir. İki döngüsünün kurulması durumunda, her bir loop için farklı frekanslar seçin.

ÇERÇEVELERİN YAPISI HAKKINDA NOTLAR

Çerçeve sabit metal nesnelere en az 15 cm, hareketli metal nesnelere en az 50 cm uzağa ve yol yüzeyinden mesafesi 5 cm'den daha fazla olmayacak şekilde yerleştirilmelidir.

1.5 mm² kesitli normal tek telli kablo kullanın (eğer kablo direkt olarak yerleştirilirse, çift yalıtımlı olmalıdır). Bir çerçeveyi, bir PVC kablo kanalı hazırlayarak veya Şekil 16'da gösterildiği gibi zeminde bir hat oluşturarak tercihen kare veya dikdörtgen olarak yapılandırın (kabloların kırılmasını önlemek için açılar 45°'de kesilmelidir). Tablodaki belirtilen sayıda sargı yaparak kabloyu yerleştirin. Kablonun iki ucu, çerçeveden dedektöre kadar (her metrede en az 20 defa) birbirine dolanmalıdır.

Herhangi bir kablo kesme işleminden kaçının (gerekliyse, kabloları lehimleyin ve bağlantıyı termal büzülmesiyle kılıf ile yalıtın) ve güç kaynağı hatlarından ayrı tutun



Şek. 16

6. BAŞLATMA

6.1. PANEL LED'LERİ KONTROLÜ

624 BLD cihazının nihai çalıştırmasından önce, mevcut LED'lerin aktyasyon durumunu kontrol edin.

Bu LED'ler panel girişlerinin durumunu gösterir ve otomatik sistemin kullanılmasında belli bir önem arz eder.

Şek. 16, KAPALI otomatik sistem açılmaya hazırlarken standart LED'lerin konfigürasyonunu gösterir.

- LED YANIK KAPALI kontak
- LED KAPALI AÇIK kontak

Acil durum girişleri (DL5), STOP (DL4), Fotoseller (DL3) ve Pivot (DL8) N.C. (normalde kapalı) kontaklar ile emniyet girişleridir, bu nedenle ilgili LED'ler YANAR.



Şek. 16

FCA ve FCC LED'leri, devreye girip açıldığında nihai olarak ilgili LED'i kapatan sınırlama anahtarlarının N.C. kontaklarıdır:

Otomatik sistem ile birlikte KAPALI	FCA - DL6 <input checked="" type="checkbox"/>	FCC - DL7 <input type="checkbox"/>	FCC DEVREDE
Otomatik sistem ile birlikte AÇIK	FCA - DL6 <input type="checkbox"/>	FCC - DL7 <input checked="" type="checkbox"/>	FCA DEVREDE

6.2. BUS DURUMUNUN KONTROL EDİLMESİ

Eğer BUS fotoselleri sayfa 5'teki paragraf 4.3'te belirtildiği gibi takılıysa bu paragrafta bakın.

1. programlama seviyesine girin ve ekranda bu programlama adımını gösterin.

Bu adımda, tüm BUS fotosel çiftlerinin devrede olmadığını doğrulayacak şekilde üç yatay çizgi görülmelidir.

Bu cihazların görüntülenmesi hakkında daha fazla bilgi için sayfa 8'deki paragraf 5.3'e bakın.



7. OTOMATİK SİSTEMİN TESTİ

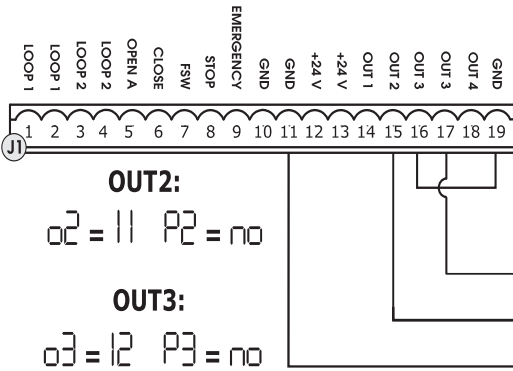
Programlamayı tamamlamanızın ardından, sistemin düzgün çalışıp çalışmadığını kontrol edin.

Özellikle otomatik sistemin gücünün yeterli şekilde ayarlandığını ve emniyet aparatlarının düzgün çalışacak şekilde bağlandığını kontrol edin.

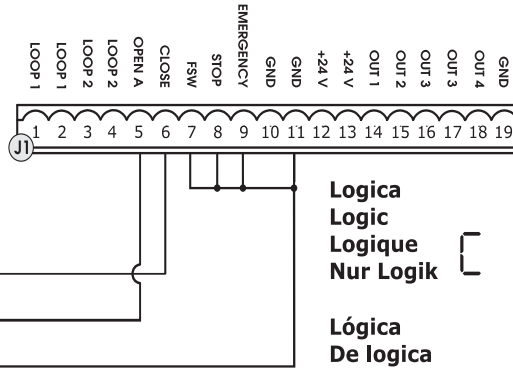
8. MASTER-SLAVE KONFIGÜRASYONLARI

Eğer kurulum birbirine zıt iki bariyerin aynı anda açılacak/kapanacak şekilde çalışmasını planlıyorsa, bariyerleri hareket ettirmek için kullanılan kontrol panellerine bağlı olarak aşağıda gösterilen bağlantı şemalarından biri kullanılmalıdır. MASTER ekipman, tüm sinyal üreticilerinin ve emniyet aparatlarının bağlı olduğu kontrol paneli anlamına gelir. SLAVE ekipman, emniyet girişleri kısa devre yapılırken sinyal girişleri aracılığıyla MASTER tarafından kontrol edilen kontrol paneli anlamına gelir.

624BLD MASTER



624BLD SLAVE

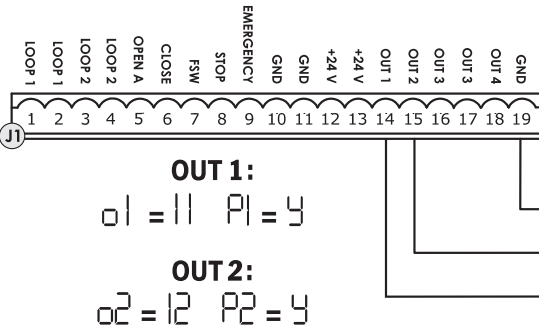


3. LEVEL PROGRAMLAMA

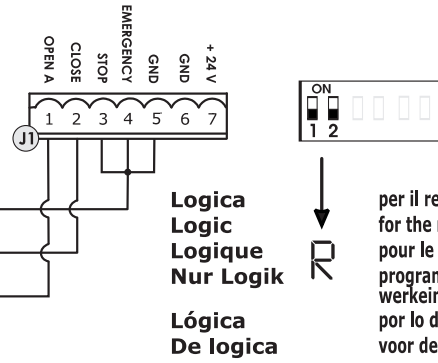
03 = 4

per il resto lasciare il default
for the rest leave the default
pour le reste laisser par défaut
programmieren die anderen
werkeinstellungen lassen
por lo demas dejar el default
voor de rest default laten

624 BLD MASTER

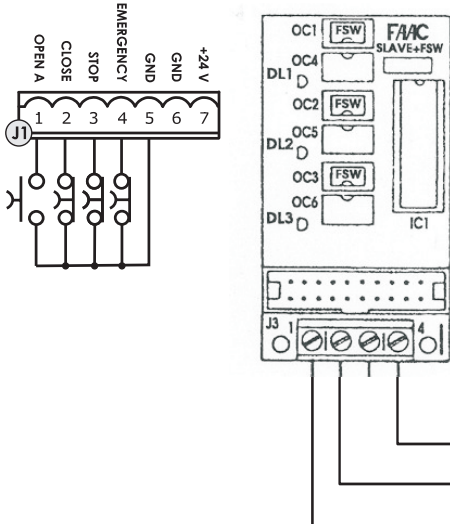


624 MPS SLAVE

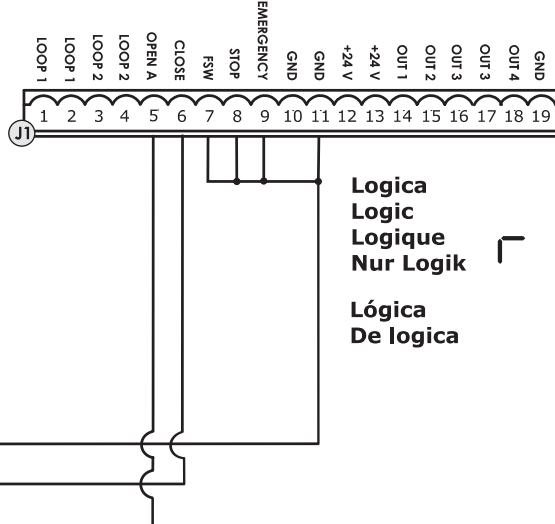


per il resto lasciare il default
for the rest leave the default
pour le reste laisser par défaut
programmieren die anderen
werkeinstellungen lassen
por lo demas dejar el default
voor de rest default laten

624 MPS MASTER



624 BLD SLAVE



per il resto lasciare il default
for the rest leave the default
pour le reste laisser par défaut
programmieren die anderen
werkeinstellungen lassen
por lo demas dejar el default
voor de rest default laten

Şek. 17



9. 3. SEVİYE PROGRAMLAMA

3. seviye programlama sadece hafızada halihazırda fonksiyon mantıklarının gelişmiş özelleştirmesinin bulunması durumunda kullanılır.



Bu seviyede değişiklikler yapmadan önce, değiştirmek istediğiniz basamakların doğal yapısını ve bunların otomatik sistem üzerindeki etkilerini tamamen anladığınızdan emin olun.

3. SEVİYE PROGRAMLAMAYA erişmek için, **F düğmesine basın ve düğmeyi basılı tutarken yaklaşık 10 saniye süreyle + düğmesine basın.** F, + ve - tuşlarının kullanımı diğer iki programlama seviyesi ile aynıdır

3. SEVİYE PROGRAMLAMA  +  10 sn		
D.	Fonksiyon	Ayar
01	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, duraklatma süresinin ardından otomatik kapanma olur	☑ = otomatik kapanma no = devre dışı
02	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, çalışma iki farklı giriş ile birlikte olur: Açılma için AÇIK ve Kapanma için KAPALI.	☑ = iki girişte çalışma no = devredışı
03	AÇIK ve KAPALI giriş seviyelerinin hatırlanmasının aktivasyonu (komut korunur) Başka bir deyişle, panel seviyeyi hatırlar (örneğin, AÇIK korunur ve STOP'a basılırsa, ikincisinin bırakılması durumunda otomatik sistem açılmaya devam eder). Eğer 03 devre dışı bırakılırsa, sadece girişin değiştirilmesi durumunda panel manevra komutu verir.	☑ = seviyenin hatırlanması no = durum değişikliğinin hatırlanması
04	EMNİYET açılmasının aktivasyonu (komut basılı tutulur). AÇ komutu serbest bırakılırsa, çalışma durdurulur.	☑ = etkinleştirir no = devredışı
05	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, açılma sırasındaki AÇ komutu hareketi durdurur. Eğer parametre 05 hayır ise, sistem açılmaya hazırdır. Eğer parametre 05 Evet ise, sistem kapanmaya hazırdır.	☑ = açılmada hareketi durdurur no = devredışı
06	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, açılma sırasındaki AÇ komutu hareketi tersine çevirir. Parametreler 05 ve 06 hayır ise, AÇ komutunun açılma sırasında hiçbir etkisi yoktur.	☑ = açılmada tersine çevirir no = devredışı
07	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, duraklatma sırasındaki AÇ komutu çalışmayı duraklatır. Parametreler 07 ve 08 hayır ise AÇIK duraklatma süresini yeniden yükler.	☑ = duraklatmada hareketi durdurur no = devredışı
08	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, duraklatma sırasındaki AÇ komutu kapanmaya sebep olur. Parametreler 07 ve 08 hayır ise AÇIK duraklatma süresini yeniden yükler.	☑ = duraklatmada kapatır no = devredışı
09	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, kapanma sırasındaki AÇ komutu çalışmayı durdurur, aksi halde hareketi tersine çevirir.	☑ = durdurur no = tersine çevirir
10	EMNİYET kapanması etkinleştirilir (komut basılı tutulur). KAPA komutunu serbest bırakırsanız, çalışma durdurulur.	☑ = etkinleştirir no = devredışı
11	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, KAPA komutu AÇ komutundan önceliklidir, aksi halde AÇ komutu KAPA komutundan önceliklidir.	☑ = etkinleştirir no = devredışı
12	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, serbest bırakıldığında KAPA komutu kapanma komutu verir. KAPALI etkinleştirilene kadar, cihaz kapanma ön yanıp sönmeye durumunda kalır	☑ = serbest bırakıldığında kapanır no = hemen kapanır
13	bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, açılma sırasında KAPA komutu çalışmayı durdurur, aksi halde KAPA komutu derhal veya açılmanın sonunda hareketi tersine çevirme komutu verir (ayrıca bkz. Parametre 14).	☑ = KAPA hareketi durdurur no = KAPA tersine çevirir
14	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz ve parametre 13 hayır ise, KAPA komutu derhal veya açılma döngüsünün sonunda kapanma komutu verir (hafıza KAPATMAYI kaydeder). Parametreler 13 ve 14 hayır ise, KAPATMA derhal kapanma komutu verir.	☑ = açılmanın sonunda kapanır no = derhal kapanma
15	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, sistem STOP komutu ile durdurulduğunda, ardından gelen bir AÇ komutu tersi yönde hareket ettirir. Parametre 15 hayır ise daima kapanır.	☑ = tersi yönde hareket ettirir no = daima kapanır
16	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, kapanma sırasında, KAPANMA EMNİYET APARATLARI hareketi durdurur ve devreye girdiğinde hareketin yeniden başlamasına izin verir, aksi halde açılmada derhal ters hareket başlar.	☑ = devreden çıkma ile kapanır no = derhal tersine döner
17	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, KAPANMA EMNİYET APARATLARI devreye girdiğinde kapanma komutu verir (ayrıca bkz. Parametre 18).	☑ = FSW devreden çıktığında kapanır no = devredışı
18	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz ve parametre 17 evet ise, cihaz KAPANMA EMNİYET APARATLARININ verdiği kapanma komutunu gerçekleştirmek için açılma döngüsünün tamamlanmasını bekler.	☑ = açılmanın sonunda kapanır no = devredışı
19	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, kapanma sırasında, LOOP2 hareketi durdurur ve devreden çıkmada kaldığı yerden devam etmesine izin verir, aksi halde açılmada hareketi derhal tersine çevirir.	☑ = devreden çıkışta kapanma no = derhal tersine döner
20	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, devreden çıktığında LOOP2 kapanma komutu verir (ayrıca bkz. Parametre 21).	☑ = LOOP2 serbestse kapanır no = devredışı
21	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz ve parametre 20 evet ise, cihaz LOOP2 'nin verdiği kapanma komutunu gerçekleştirmek için açılma döngüsünün tamamlanmasını bekler.	☑ = açılmanın sonunda kapanır no = devredışı
22	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, LOOP1 komutları LOOP2 komutlarına göre öncelikli hale gelir.	☑ = etkinleştirir no = devredışı

D.	Fonksiyon	Ayar
23	LOOP Taçılma komutu verir ve açılmanın sonunda serbest bırakılırsa kapatır (eğer bir araç aralılık looperde geri giderse kullanışlıdır). LOOP'un devreden çıkmasında devre dışı bırakılırsa, kapanma gerçekleşmez.	Y = LOOP serbestse kapanır no = devredışı
24	KULLANILMIYOR	/
25	A.D.M.A.P fonksiyonu Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, emniyet aparatları Fransız standartlarına göre çalışır.	Y = etkinleştirir no = devredışı
26	Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, kapanma sırasında, KAPANMA EMNİYET APARATLARI hareketi durdurur ve devreden çıktığında, tersine hareketi başlatır, aksi halde derhal tersine hareketi başlatır.	Y = hareketi durdurur ve devreden çıktığında tersine çevirir. no = derhal tersine çevirir.
27	ETKİSİ YOK	/
A1	PRELAMPEGGIO: Gerekli ön yanıp sönmeye süresini, minimum 0'dan maksimum 10 saniyeye kadar 1 saniyelik adımlarla ayarlamak için kullanılır	05
A2	KAPANMADA TERSİNE ÇEVİRME İÇİN ZAMAN AŞIMI: Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, kapanma sırasında, zaman aşımı geçtiğinde ya hareketi tersine çevirmeye ya da durdurmaya karar verebilirsiniz (kapanma hareket mesafesi sınırına ulaşılmadı).	Y = geri hareket no = bloke
A3	GÜÇ VERİLDİĞİNDE AÇILMA: Elektrik kesintisi durumunda, elektrik geldiği zaman bu fonksiyon etkinleştirilerek bir açılma işlemi komutu verilebilir (sadece otomatik sistem kapalı değilse, FCC serbestse).	Y = açılma no = rölantide kalır
A4	FAAC ŞEHİR BASINÇ ANAHTARININ (J5) ETKİNLEŞMESİ İÇİN SÜRE: Bu, cihazın sinyalin basınç anahtarından KAPANMA HAREKET SINIRI olarak kaynaklandığını kabul etmesinden sonraki süredir. 0'dan 99 sn.'ye in 1 sn'lik adımlarla ayarlanabilir. Bunun ardından ekran 4.1 dakikaya kadar dakika ve saniyenin 10. katlarını (nokta ile ayrılmış halde) gösterecek hali alır.	40
A5	HAREKETİN BAŞLANGICINDA BARIYER BASINÇ ANAHTARININ DEVRE DIŞI BIRAKILMASI: Bariyerin doğru şekilde çalışması için, yukarı strok hareketinin başlangıcında basınç anahtarı kontrolünü devre dışı bırakmalısınız (süre: 0,4 saniye). Bu fonksiyonu bariyerlerle birlikte evet olarak ayarlayın. Bu fonksiyonu Y'ye ayarlayın.	Y = çeğişte basınç anahtarı aktif değil no = basınç anahtarı her zaman aktif
A6	BARIYER SOLENOİD VALFİ GÜÇ KAYNAĞI KONTROLÜ (terminaler 22-23):: FAAC CITY K - J275K: solenoid valfi çıkışı genellikle güç ile birlikte sağlanmaz - aşağı strok sırasında güç ile sağlanır. FAAC CITY - J275 standart: standart: Solenoid valfi çıkışı genellikle güç ile birlikte sağlanır - aşağı strok sırasında güç ile birlikte sağlanmaz.	Y = FAAC CITY K /J275K için no = FAAC CITY standart ve J275 için
A7	AÇILMA HAREKET SINIRI DURMASININ POLARİTESİ: Hareket sınırı durma kontağının konfigürasyonu	Y = NO polaritesi no = NC polaritesi
A8	KAPANMA HAREKET SINIRI DURMASININ POLARİTESİ: Hareket sınırı durma kontağının konfigürasyonu	Y = NO polaritesi no = NC polaritesi
A9	FAAC ŞEHİR BASINÇ ANAHTARI ETKİN (J5): BASINÇ ANAHTARININ, ilk yukarı strok fazında emniyet aparatı olarak ve FAAC ŞEHİR basınç anahtarının aktivasyonunun ardından sınırlama anahtarı olarak algılanması (parametre A4):	Y = FAAC ŞEHİR için çalışma no = Standart sınırlama anahtarı çalışması
b0	SADECE BARIYERLER BASINÇ ANAHTARI İÇİN EMNİYET (terminaler 7 - GND): FOTOSEL kontağının BASINÇ ANAHTARI olarak tanınması. (Kontak hareketin başında ve yukarı strokun sonunda ihmal edilir)	Y = Sadece basınç anahtarı için çalışma no = Standart fotosellerin çalışması
b1	AÇIK TUTMA / KAPALI TUTMA FONKSİYONU GECİKMESİ: AÇIK TUTMA / KAPALI TUTMA fonksiyonunun aktivasyonu gecikmesi (bkz. parametreler b3 ve b4). Geri sayım, ilgili sınırlama anahtarına ulaşıldığında başlar. Ayarlanan sürenin sonunda, sınırlama anahtarı istenmeden ayrılırsa, AÇIK TUTMA / KAPALI TUTMA fonksiyonu aktive edilir. 00 = AÇIK TUTMA / KAPALI TUTMA fonksiyonu derhal aktive edilir 01 to 99 = AÇIK TUTMA / KAPALI TUTMA fonksiyonunun aktivasyonundan önce geçen dakika	30
b2	DEĞİŞTİRMEYİN	30
b3	KAPALI TUTMA FONKSİYONU: Kapanma sınırlama anahtarı istemeden ayrılırsa, pozisyonu geri yüklemek için panel otomatik olarak 2 saniyelik hareket komutu verir; bu süre içinde kapanma sınırlama anahtarı devreye girmezse otomatik sistem maksimum olarak işletim süresi "t" kadar etkinleştirilir bkz. 2. PROGRAMLAMA SEVİYESİ: (Eğer b3 parametresi Y'ye ayarlanmışsa Y de A3 parametresi tavsiye edilir)	Y = etkinleştirir no = devredışı
b4	AÇIK TUTMA FONKSİYONU: Açılma sınırlama anahtarı istemeden ayrılırsa, pozisyonu geri yüklemek için panel otomatik olarak 2 saniyelik hareket komutu verir; bu süre içinde açılma sınırlama anahtarı devreye girmezse otomatik sistem maksimum olarak işletim süresi "t" kadar etkinleştirilir bkz. 2. PROGRAMLAMA SEVİYESİ	Y = etkinleştirir no = devredışı

D.	Fonksiyon	Ayar
65	BARİYER SOLENOİD VALFİNİN KONTROLÜ: FJ275 / J275K için 'Y'ye ayarlanacak fonksiyon FAAC CITY / FAAC CITY K için 'no'ya ayarlanacak fonksiyon.	'Y' = J275 / J275K için no = FAAC CITY / FAAC CITY K
66	ACİL DURUM GİRİŞ İŞLETİM MANTIĞI: Bu fonksiyonu etkinleştirirseniz, acil durum girişi kapanma komutu verir, bu durum kontak yenilenene kadar muhafaza edilir. Fonksiyon etkin değilse, acil durum girişi açılma komutu verir, bu durum kontak yenilenene kadar muhafaza edilir.	'Y' = etkin no = etkin değil
56	OTOMATİK SİSTEM DURUMU: Programlamadan çıkış, verilerin hafızada saklanması ve geçit durumuna geri dönüş (bkz. böl. 5.).	

9.1. FONKSİYON MANTIĞININ ÖZELLEŞTİRİLMESİ

3. programlama seviyesi değerleri birinci programlama seviyesinde seçilen mantığı bağlı olarak değişiklik gösterir.

3. programlama seviyesi, eğer uygulamanın standart dışı davranışına ihtiyaç yoksa, seçilebilir mantıklardan birinin özelleştirilmesine yöneliktir.

Mantık grubunun fonksiyonunu özelleştiren bir veya birden fazla 3. programlama seviyesi parametresinin modifikasyonunu gerçekleştirmeye yönelik prosedür:

1. İhtiyaçlarınıza en uygun temel mantıklardan birini seçin.
2. 3. programlama seviyesine girin ve gereken parametreleri değiştirin.
3. 3. programlama seviyesinden çıkın ve mantık 'U'yu seçin. 'U' mantığı 3. seviyede yapılan değişiklikleri etkinleştirir.

Aşağıdaki tabloda fonksiyon mantıklarını etkileyen varsayılan parametreler bulunmaktadır.

Adım	A	A1	E	P	PA	Cn	CA	rb	C
01	Y	Y	N	N	Y	N	Y	Y	N
02	N	N	N	Y	Y	Y	Y	Y	Y
03	N	N	N	N	N	N	N	Y	N
04	N	N	N	N	N	N	N	N	Y
05	N	N	Y	N	N	N	N	N	N
06	N	N	Y	N	N	N	N	N	N
07	N	N	N	N	N	N	N	N	N
08	N	N	N	N	N	N	N	N	N
09	N	N	N	N	N	N	N	N	N
10	N	N	N	N	N	N	N	N	Y
11	N	N	N	N	N	N	N	N	N
12	N	N	N	Y	Y	N	N	N	N
13	N	N	N	N	N	N	N	N	N
14	N	N	N	Y	Y	Y	Y	N	N
15	N	N	N	N	N	N	N	N	N
16	N	N	N	Y	Y	N	N	N	N
17	N	Y	N	N	N	N	N	N	N
18	N	Y	N	N	N	N	N	N	N
19	N	N	N	Y	Y	N	N	N	N
20	N	Y	N	Y	Y	Y	Y	N	N
21	N	Y	N	Y	Y	Y	Y	N	N
22	N	N	N	N	N	Y	Y	N	N
23	N	N	N	Y	Y	N	N	N	N
24	N	N	N	N	N	N	N	N	N
25	N	N	N	N	N	N	N	N	N
26	N	N	N	N	N	N	N	N	N

10. ÖN AYAR DEĞERLERİ

Aşağıdaki tabloda, seçilmiş olan ön ayar ile ilişkili olarak her bir programlama seviyesindeki adımların değerleri

1. SEVİYE

	Varsayılan FAAC1	FAAC'a özel	Varsayılan FAAC CITY	Varsayılan FAAC CITY K	Varsayılan J2
dF ön ayar	01	02	03	04	05
bu BUS	≡	≡	≡	≡	≡
Lo mantık	E	RI	rb	rb	rb
PR duraklatma	20	20	30	30	30
FD güç	50	50	50	50	50
L1 loop 1	no	no	no	no	no
L2 loop 2	no	no	no	no	no
H1 loop 1	no	no	no	no	no
H2 loop 2	no	no	no	no	no
S1 hassasiyet	05	05	05	05	05

2. SEVİYE

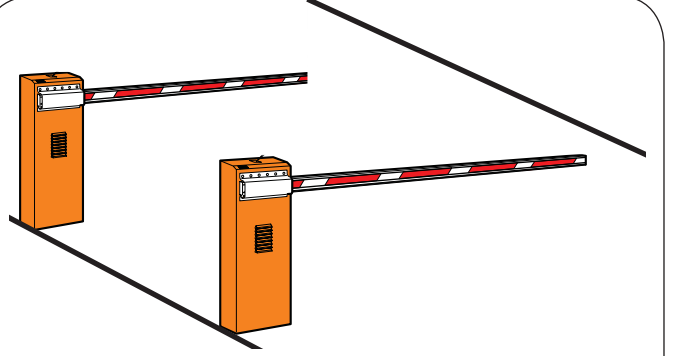
	Varsayılan FAAC1	FAAC'a özel	Varsayılan FAAC CITY	Varsayılan FAAC CITY K	Varsayılan J275
S2 hassasiyet	05	05	05	05	05
bo takviye	Y	Y	Y	Y	Y
PF ön yanma	no	CL	no	no	no
SC yavaş kapanma	no	no	no	no	no
tr yavaşlama	03	03	01	01	01
E zaman aşımı	20	20	12	12	12
FS arıza emniyeti	no	no	no	no	no
o1 çıkış 1	00	16	15	15	15
P1 polarite 1	no	no	no	no	no
o2 çıkış 2	03	17	14	14	03
P2 polarite 2	no	no	no	no	no
o3 çıkış 3	01	01	01	01	02
P3 polarite 3	no	no	no	no	no
o4 çıkış 4	00	00	00	00	00
P4 polarite 4	no	no	no	no	no
RS yardım	no	no	no	no	no
nc devirler 1.	00	00	00	00	00
nc devirler 2.	01	01	01	01	01
h1 tutma	no	no	no	no	no
h2 tutma	no	no	no	no	no

3. SEVİYE

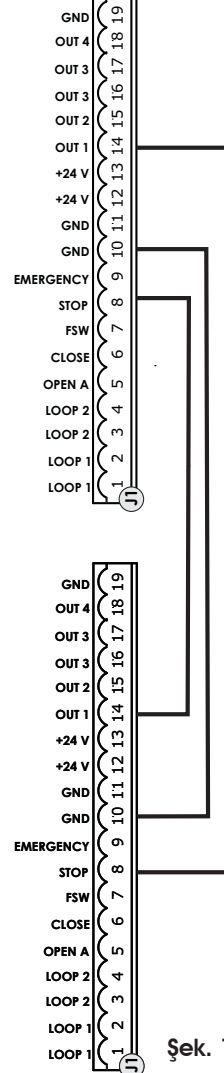
	Varsayılan FAAC1	FAAC'a özel	Varsayılan FAAC CITY	Varsayılan FAAC CITY K	Varsayılan J275	Varsayılan J275K
01	no	y	y	y	y	y
02	no	no	y	y	y	y
03	no	no	y	y	y	y
04	no	no	no	no	no	no
05	y	no	no	no	no	no
06	y	no	no	no	no	no
07	no	no	no	no	no	no
08	no	no	no	no	no	no
09	no	no	no	no	no	no
10	no	no	no	no	no	no
11	no	no	no	no	no	no
12	no	no	no	no	no	no
13	no	no	no	no	no	no
14	no	no	no	no	no	no
15	no	no	no	no	no	no
16	no	no	no	no	no	no
17	no	y	no	no	no	no
18	no	y	no	no	no	no
19	no	no	no	no	no	no
20	no	y	no	no	no	no
21	no	y	no	no	no	no
22	no	no	no	no	no	no
23	no	no	no	no	no	no
24	no	no	no	no	no	no
25	no	no	no	no	no	no
26	no	no	no	no	no	no
27	no	no	no	no	no	no
A1	05	01	05	05	05	05
A2	no	no	no	no	no	no
A3	no	no	no	no	no	no
A4	4.0	4.0	04	04	4.0	4.0
A5	no	no	y	y	y	y
A6	no	no	no	y	no	y
A7	no	no	y	y	no	no
A8	no	no	no	y	no	no
A9	no	no	y	y	no	no
B0	no	no	no	no	y	y
B1	00	00	30	30	30	30
B2	30	30	30	30	30	30
B3	no	no	y	y	y	y
B4	no	no	no	no	no	no
B5	no	no	no	no	y	y
B6	no	no	no	no	no	no

11. NOTLAR

12. İÇİÇE GEÇME



İç içe geçme fonksiyonu iki sıralı bariyeri kontrol eder (şekle bakınız). Böylece bir bariyerin açılması diğernin kapanmasıyla iç içe geçer. İşleyiş tek yönlü veya çift yönlü olabilir.



Sıralı bariyerler için, her iki bariyerdeki parametre 18 (bkz. 2. PROGRAMLAMA) üzerindeki ÇIKIŞ KİLİDİNİ (OUT INTERLOCK) etkinleştirin ve Şek. 18'de gösterildiği gibi bağlayın

Şek. 18

13. FONKSİYON MANTIK TABLOLARI

Tab. 1/a

MANTIK "A1"	SİNYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU:	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Kapanmada derhal tersine döner	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Etkisi yok
DURAKLAMADA AÇIK	Duraklama süresini yeniler	kapatır	Çalışmayı durdurur	Duraklama süresini yeniler (kapanma devredışı)	Duraklama süresini yeniler	Duraklama süresini yeniler (kapanma devredışı)
KAPANMA	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır
DURDURULDU	kapatır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok (kapanma devredışı)

Tab. 1/b

MANTIK "A1"	SİNYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU:	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Kapanmada derhal tersine döner	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Tam açılmanın ardından hemen (bekleme süresini beklemeden) kapanır.
DURAKLAMADA AÇIK	Duraklama süresini yeniler	kapatır	Çalışmayı durdurur	Duraklama süresini yeniler (kapanma devredışı)	Duraklama süresini yeniler	Duraklama süresini yeniler (kapanma devredışı)
KAPANMA	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır
DURDURULDU	kapatır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok (kapanma devredışı)

Tab. 1/c

MANTIK "E"	SİNYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır	Etkisi yok
AÇILMA	Çalışmayı durdurur	Açılmanın bitiminde derhal kapatır	Çalışmayı durdurur	Tam açılmanın ardından hemen (bekleme süresini beklemeden) kapanır.	Etkisi yok	Etkisi yok
AÇIK	kapatır	kapatır	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	kapatır	Etkisi yok (kapanma devredışı)
KAPANMA	Sistem derhal açılmaya geçer	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Sistem derhal açılmaya geçer.	Sistem derhal açılmaya geçer	Sistem derhal açılmaya geçer
DURDURULDU	kapatır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır	Etkisi yok (kapanma devredışı)

Tab. 1/d

MANTIK "P"	SINYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır ve açılmanın ardından eğer serbest kaldırırsa kapanır	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır
AÇIK	Etkisi yok (kapanma devredışı)	kapatır	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Kapanmayı önler	kapatır
KAPANMA	Derhal tersine döner ve açılır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Durur ve serbest kalmasının ardından kapanmaya devam eder	LOOP1'e aç gelirse kapanma sırasında derhal tersine döner ve açılır. Açılmanın bitmesinin ardından eğer LOOP1'de araç yok ise kapanmaya geçer.	Durur ve serbest kalmasının ardından kapanmaya devam eder
DURDURULDU	Açılır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır ve açılmanın ardından eğer serbest kaldırırsa kapanır	Etkisi yok (kapanma devredışı)

Tab. 1/e

MANTIK "PA"	SINYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır ve açılmanın ardından eğer serbest kaldırırsa kapanır	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır
DURAKLAMADA AÇIK	Duraklama süresini yeniler	kapatır	Çalışmayı durdurur	Duraklama süresini yeniler (kapanma devredışı)	Duraklama süresini yeniler	kapatır
KAPANMA	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Durur ve serbest kalmasının ardından kapanmaya devam eder	LOOP1'e aç gelirse kapanma sırasında derhal tersine döner ve açılır. Açılmanın bitmesinin ardından eğer LOOP1'de araç yok ise kapanmaya geçer.	stops and continues to close on release
DURDURULDU	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır ve açılmanın ardından eğer serbest kaldırırsa kapanır	Etkisi yok (kapanma devredışı)

Tab. 1/f

MANTIK "Cn"	SINYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devredışı)	Etkisi yok	Açılır	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Açılmanın bitiminde derhal kapatır
AÇIK	Etkisi yok (kapanma devredışı)	kapatır	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Etkisi yok	kapatır
KAPANMA	Derhal tersine döner ve açılır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Tersine döner açılır ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal tersine döner ve açılır	Derhal tersine döner ve açılır
DURDURULDU	Açılır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devredışı)	Etkisi yok (kapanma devredışı)	Açılır	Etkisi yok (kapanma devredışı)

↻ Braketlerde, diğer aktif sinyal girişlerinin etkileri

Tab. 1/g

MANTIK "CA"	SİNYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devreği)	Etkisi yok	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	çılmanın bitiminde derhal kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	çılmanın bitiminde derhal kapatır
DURAKLAMADA AÇIK	Duraklama süresini yeniler	kapatır	Çalışmayı durdurur	Duraklama süresini yeniler (kapanma devreği)	Duraklama süresini yeniler	kapatır
KAPANMA	Derhal açılmaya geçer ve bekleme süresinin ardından kapanır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Tersine döner açılır ve bekleme süresinin ardından kapanır	Derhal tersine döner ve açılır	Derhal tersine döner ve açılır
DURDURULDU	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır	Etkisi yok (kapanma devreği)

Tab. 1/h

MANTIK "rb"	SİNYAL					
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devreği)	Etkisi yok	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok
AÇILMA	Etkisi yok	Derhal tersine döner ve kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Etkisi yok
DURAKLAMADA AÇIK	Duraklama süresini yeniler	kapatır	Çalışmayı durdurur	Derhal tersine döner ve açılır	Duraklama süresini yeniler	Duraklama süresini yeniler (kapanma devreği)
KAPANMA	Derhal tersine döner ve açılır	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Derhal tersine döner ve açılır	Derhal tersine döner ve açılır	Derhal tersine döner ve açılır
DURDURULDU	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)	Açılır ve duraklama süresinin ardından tekrar kapanır.	Etkisi yok (kapanma devreği)

Tab. 1/i

MANTIK "C"	DESTEKLENEN KOMUTLAR		SİNYAL			
OTOMATİK SİSTEM DURUMU	AÇIK A	KAPALI	STOP	FSW	LOOP 1	LOOP 2
KAPALI	Açılır	Etkisi yok	Etkisi yok (açılma devreği)	Etkisi yok	Etkisi yok	Etkisi yok
AÇILMA	/	Etkisi yok	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok	Etkisi yok
AÇIK	Etkisi yok (kapanma devreği)	kapatır	Çalışmayı durdurur	Etkisi yok	Etkisi yok (kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)
KAPANMA	Derhal tersine döner ve açılır	/	Çalışmayı durdurur	Çalışmayı durdurur	Çalışmayı durdurur	Çalışmayı durdurur
DURDURULDU	Açılır	kapatır	Etkisi yok (açılma ve kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)	Etkisi yok (kapanma devreği)

↻ Braketlerde, diğer aktif sinyal girişlerinin etkileri